

tecnología

PROYECTO
AFGHAN EXPLORER

la máquina de informar al mundo

[HTTP://WEB.MIT.EDU](http://web.mit.edu)
DOC luciana fleischman

➔ **Basta recordar el impacto de las imágenes transmitidas en vivo del atentado contra las *Twin Towers* del 11 de Septiembre pasado para entender hasta qué punto la cobertura de noticias en tiempo real se ha convertido en un “producto” altamente cotizado. Atentos a esta demanda del “en vivo y en directo”, un grupo de investigadores e ingenieros del *Media Laboratory* del MIT (*Massachusetts Institute of Technology*) está construyendo el *Afghan Explorer*, un robot móvil teleoperado para realizar coberturas periodísticas de alto riesgo en territorios en guerra. En su primera misión, el robot será corresponsal del conflicto en Afganistán, y la información recolectada estará disponible en la web en tiempo real.**

Los creadores del proyecto buscan eludir algunas de las restricciones que han sido impuestas a los periodistas de USA en relación a la cobertura de conflictos. Es que a partir de la Guerra del Golfo, la Armada estadounidense -fundamentándose en que protegen a los periodistas de zonas muy peligrosas- estableció fuertes límites al trabajo de los corresponsales. Y si bien los investigadores reconocen que “obviamente la seguridad de la prensa es importante, e incluso esencial”, también consideran que “es fundamental ejercer un control para que la intervención de USA sea apropiada, medida y humanitaria.” **Chris Csikszentmihalyi, Director del Proyecto**, considera que al no estar definidos los límites de la legalidad **“el robot tiene el potencial de introducirse donde los periodistas no están autorizados”**. Sostiene que **“así como la prensa libre no debería tener límites, la tecnología del Afghan Explorer tampoco tendrá límites”**.

El robot está desarrollado con tecnología inalámbrica, energía solar y una compleja combinación de *hardware* y *software*. Permite emitir y tomar imágenes, fotografías, sonido, realizar entrevistas de tipo teleconferencia, e interactuar con el entorno humano en cualquier territorio, incluso en áreas fuera de los límites marcados por las autoridades militares de Estados Unidos.

LA MÁQUINA PERIODÍSTICA POR DENTRO

Utilizando tecnologías aplicadas a la exploración espacial, los ingenieros realizaron en el robot una combinación entre *control autónomo* (el robot puede tomar decisiones “inteligentes” basadas en el “conocimiento” de su situación y entorno) y *teleoperación* (el equipo humano de monitoreo también toma decisiones, y las transmite al robot por control remoto).

La estructura móvil del *Afghan Explorer* cuenta con cuatro ruedas manejadas por motores eléctricos, monitoreados por un complejo sistema de sensores: brújulas electrónicas, tele-objetivos, y una unidad GPS (*Global Positioning System*) para trasladarse. Se utilizan, además, termómetros, inclinómetros, acelerómetros, rayos infrarrojos, sensores de distancia y cámaras de video estéreo para captar el entorno inmediato y prevenir accidentes.

El “cerebro” del sistema es una *Laptop* standard, que se alimenta con energía solar. Las comunicaciones se realizan con un teléfono móvil, que permite establecer un canal de voz bi-direccional y la conexión directa a Internet.

Con respecto a la función periodística, el robot contiene un sistema electrónico en miniatura con cámaras de video digitales (adaptables a diferentes situaciones de luz), un sistema de grabación de audio digital e intercomunicación para las entrevistas en teleconferencia. Toda información capturada será comprimida, enviada vía satélite, y publicada en la web. A la vez, puede recibir información en imágenes o sonido que pro-venga del grupo humano que monitorea la misión, para luego emitirla a través de su pantalla de LCD y parlantes.

PRIMERA MISIÓN

El *Afghan Explorer* comenzará sus labores entre mayo y junio de este año y en su primer trabajo recorrerá la superficie de Afganistán, de Este a Oeste. En el camino se detendrá en diferentes áreas de interés para tomar fotografías, hacer contacto con las personas del lugar y realizar entrevistas para ampliar la mirada del conflicto. En el MIT aseguran que el robot -cuyo costo se estima en unos US\$ 10 mil- podrá ser utilizado en otros potenciales focos de conflicto como Palestina, Israel, Iraq, Siria, Sudan, Pakistán, entre otros.

Si bien el proyecto no está sponsorado por ninguna compañía de medios de comunicación, y por el momento no hay intenciones de ofrecer el robot para la venta, el *Media Lab* del MIT (área de investigación a la que pertenece este proyecto) es financiado por decenas de empresas de medios entre las que se encuentra *Gannett*, firma a cargo del diario *USA Today*. Es probable que más de un inversor se encuentre tentado a hacer una prueba con el robot para testear su funcionalidad y llevar la delantera en cuanto a la adquisición de innovaciones tecnológicas.

Las opiniones están divididas en lo que respecta al rendimiento que podrá alcanzar en la cobertura de conflictos. Desde el MIT plantean que para el *Afghan Explorer* “**nada es demasiado peligroso**” por lo cual podrá registrar información anteriormente inaccesible; sin embargo dudan que algún día el robot pueda sustituir a los periodistas. Por otro lado, se plantean serias dudas acerca de las habilidades: **“Creo que sería totalmente inefectivo, porque el periodismo se basa en relacionarse con la gente, estableciendo un contacto personal...y la gente no está muy predispuesta a abrirse a un robot”** opinó **Vlax Kershner**, Director de Noticias del *San Francisco Gate*.

Lo cierto es que para evaluar la efectividad de esta primera experiencia tendremos que esperar a verlo por nuestra pantalla... en vivo y en directo. ➔

